

УДК 517.532

Н. К. РАДЯКИН

О РАЗРЕШИМОСТИ ЗАДАЧИ КОШИ ДЛЯ СИСТЕМЫ
УРАВНЕНИЙ МАЛЫХ ДВИЖЕНИЙ СВЕРХТЕКУЧЕЙ
ЖИДКОСТИ

1. Постановка задачи. Пусть сверхтекучий гелий (Не II) частично заполняет осесимметричный сосуд, который равномерно вращается вокруг оси симметрии Oz с угловой скоростью $\omega_0 = \omega_0 \mathbf{k}$, где \mathbf{k} — орт оси симметрии. Будем считать, что нормальная составляющая Не II вращается вместе с сосудом, а сверхтекучая компонента не участвует в твердотельном вращении. Это возможно при достаточно малых ω_0 , когда отсутствуют вихри в Не II. Таким образом, в состоянии относительного равновесия поля скоростей \mathbf{u}_n и \mathbf{u}_s для нормальной и сверхтекучей компонент будут: $\mathbf{u}_n^0 = \omega_0 \times \mathbf{r}$, $\mathbf{u}_s^0 = 0$, где \mathbf{r} — радиус-вектор в неподвижной цилиндрической системе координат (r, θ, z) .

Рассмотрим задачу о малых движениях сверхтекучей жидкости относительно этого равновесия. Будем пренебрегать силами диссипации и жидкость считать несжимаемой.

Сверхтекучая жидкость при относительном равновесии занимает осесимметричную область Ω , ограниченную смоченной твердой стенкой

сосуда Σ и свободной поверхностью жидкости Γ . Поместим начало координат в точке пересечения оси симметрии и поверхности Γ , а ось z направим вверх по оси симметрии.

Для определения полей скоростей \mathbf{u}_s и \mathbf{u}_n и поля давления в жидкости $p(r, t)$ имеем следующую систему уравнений [1, 2]:

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \mathbf{u}_s}{\partial t} + (\mathbf{u}_s \nabla) \mathbf{u}_s &= -\nabla \mu_1 - g \mathbf{k} + \mathbf{f}_1, \\ \frac{\partial \mathbf{u}_n}{\partial t} + (\mathbf{u}_n \nabla) \mathbf{u}_n &= -\frac{1}{\rho_n} \nabla p + \frac{\rho_s}{\rho_n} \nabla \mu_1 - g \mathbf{k} + \mathbf{f}_1 \\ \nabla \cdot \mathbf{u}_n &= 0, \quad \nabla \cdot \mathbf{u}_s = 0 \end{aligned} \right\} (r \in \Omega), \quad (1.1)$$

$$\mathbf{u}_s \cdot \mathbf{n} = \mathbf{u}_n \cdot \mathbf{n} = 0 \quad (r \in \Sigma), \quad p = \text{const}, \quad \mathbf{u}_s \cdot \mathbf{n}_1 = \mathbf{u}_n \cdot \mathbf{n}_1 = \frac{\partial \zeta}{\partial t} \quad (r \in \Gamma'),$$

$$\zeta|_{t=0} = \zeta^0, \quad \mathbf{u}_s|_{t=0} = \mathbf{u}_s^0, \quad \mathbf{u}_n|_{t=0} = \mathbf{u}_n^0. \quad (1.2)$$

Здесь g — ускорение силы тяжести, μ_1 — химический потенциал, $\rho_s = \text{const}$; $\rho_n = \text{const}$ — плотности сверхтекущей и нормальной компонент соответственно, Γ' — «движущаяся» свободная поверхность жидкости, \mathbf{n} и \mathbf{n}_1 — нормали к Σ и Γ' , внешние по отношению к Ω , $\zeta(r, t)$ — отклонение по нормали \mathbf{n}_1 поверхности Γ' от ее равновесного состояния Γ , \mathbf{f} — заданное малое поле внешних сил.

Искомые функции \mathbf{u}_n , p и μ_1 представим в виде $\mathbf{u}_n = \mathbf{u}_n^0 + \mathbf{u}_1$, $p = p^0 + p$, $\mu_1 = \mu^0 + \mu$, где величины, обозначенные ноликом, относятся к равновесному состоянию; $\mathbf{u}_n^0 = \omega_0 \times \mathbf{r}$, $p^0 = \rho_n/2 (\omega_0 \times \mathbf{r})^2 + (\rho_n + \rho_s) gz + \text{const}$, $\mu^0 = -gz + \text{const}$, а \mathbf{u}_1 , p , μ — малые добавки к ним.

Пренебрегая квадратами величин \mathbf{u}_1 , \mathbf{u}_s , p , μ и ζ , а также их смешанными произведениями (после перехода к безразмерным переменным), вместо задачи (1.1)–(1.2), получим

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \mathbf{u}_1}{\partial t} + 2\omega_0 \mathbf{k} \times \mathbf{u}_1 + (\omega_0 \times \mathbf{r}) \times \text{rot } \mathbf{u}_1 &= -\frac{1}{\rho_n} \nabla p + \frac{\rho_s}{\rho_n} \nabla \mu + \mathbf{f} \\ \frac{\partial \mathbf{u}_s}{\partial t} = -\nabla \mu + \mathbf{f}, \quad \nabla \cdot \mathbf{u}_1 = 0, \quad \nabla \cdot \mathbf{u}_s = 0 \end{aligned} \right\} (r \in \Omega) \quad (1.3)$$

$$\mathbf{u}_s \cdot \mathbf{n} = \mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{n} = 0 \quad (r \in \Sigma),$$

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} = \mathbf{u}_s \cdot \mathbf{n}_1 = \mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{n}_1, \quad p = (\rho_n + \rho_s) g \zeta \quad (r \in \Gamma),$$

$$\zeta|_{t=0} = \zeta^0, \quad \mathbf{u}_s|_{t=0} = \mathbf{u}_s^0, \quad \mathbf{u}_1|_{t=0} = (-\omega_0 \times \mathbf{r}) + \mathbf{u}_1^0. \quad (1.4)$$

2. Проектирование системы (1.3)–(1.4) на ортогональные подпространства. Будем считать при каждом $0 \ll t \ll T$ неизвестные $\nabla \mu$, $\nabla \mathbf{u}_1$, \mathbf{u}_s элементами векторного пространства $L_2(\Omega)$, а $\zeta \in L_2(\Gamma)$. Причем в силу условия несжимаемости имеем $\int_{\Gamma} \mathbf{u}_1 \cdot \mathbf{n}_1 d\Gamma = 0$, т. е.

$\zeta \in L_2(\Gamma) \ominus \{1\} = H$ со скалярным произведением $(\eta, \zeta)_0 = \int_{\Gamma} \eta \cdot \zeta^* d\Gamma$,

где ζ^* — функция, комплексно-сопряженная с ζ .

Как известно [3, 4], пространство вектор-функций $L_2(\Omega)$, суммируемых с квадратом по Ω , можно разложить на ортогональные подпро-

странства: $L_2(\Omega) = G_\Gamma(\Omega) \oplus J_\Sigma(\Omega) \oplus J_0(\Omega)$, где $G_\Gamma(\Omega) = \{\mathbf{v} \in L_2(\Omega) : \mathbf{v} = -\nabla\varphi, \varphi \in W_2^1(\Omega), \varphi = 0 \text{ (на } \Gamma)\}$; $J_\Sigma(\Omega) = \{\mathbf{w} \in L_2(\Omega) : \mathbf{w} = \nabla\Phi, \Phi \in W_2^1(\Omega); \Delta\Phi = 0 \text{ (в } \Omega), \frac{\partial\Phi}{\partial n} = 0 \text{ (на } \Sigma)\}$; $W_2^1(\Omega)$ — пространство С. Л. Со- болева для скалярных функций. $J_0(\Omega)$ получается замыканием в норме $L_2(\Omega)$ множества $J_0(\Omega)$ гладких соленоидальных векторов:

$$\begin{aligned} J_0(\Omega) = \{\mathbf{u} \in L_2(\Omega) : u_i \in C^1(\Omega), i = 1, 2, 3; \nabla \cdot \mathbf{u} = 0 \text{ (в } \Omega), \\ u_n \equiv \mathbf{u} \cdot \mathbf{n} = 0 \text{ (на } \Sigma), \mathbf{u} \cdot \mathbf{n}_1 = 0 \text{ (на } \Gamma)\}. \end{aligned}$$

Тогда из (1.3)–(1.4) следует, что $\mathbf{u}_1 \in J_\Sigma(\Omega) \oplus J_0(\Omega)$, $\mathbf{u}_s \in J_\Sigma(\Omega) \oplus \bigoplus J_0(\Omega)$, $\nabla p, \nabla\mu \in G_\Gamma(\Omega) \oplus J_\Sigma(\Omega)$. Поэтому будем разыскивать эти функции в виде

$$\begin{aligned} \mathbf{u}_1 &= \nabla\Phi + \mathbf{u} \quad \nabla\Phi \in J_\Sigma(\Omega), \quad \mathbf{u} \in J_0(\Omega), \\ \mathbf{u}_s &= \nabla\Phi_s + \mathbf{v}_s \quad \nabla\Phi_s \in J_\Sigma(\Omega), \quad \mathbf{v}_s \in J_0(\Omega), \\ \nabla p &= \nabla\kappa + \nabla\varphi \quad \nabla\kappa \in G_\Gamma(\Omega), \quad \nabla\varphi \in J_\Sigma(\Omega), \\ \nabla\mu &= \nabla\mu_\Gamma + \nabla\mu_\Sigma \quad \nabla\mu_\Gamma \in G_\Gamma(\Omega), \quad \nabla\mu_\Sigma \in J_\Sigma(\Omega). \end{aligned} \quad (2.1)$$

Подставляя (2.1) в уравнения (1.3)–(1.4) и проектируя эти уравнения на подпространства $L_2(\Omega)$, получим

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + 2\omega_0 P_0 [\mathbf{k} \times \nabla\Phi + \mathbf{k} \times \mathbf{u} + \mathbf{a} \times \operatorname{rot} \mathbf{u}] = P_0 \mathbf{f}; \quad (2.2)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \nabla\Phi}{\partial t} + 2\omega_0 P_\Sigma [\mathbf{k} \times \nabla\Phi + \mathbf{k} \times \mathbf{u} + \mathbf{a} \times \operatorname{rot} \mathbf{u}] = \\ = -\frac{1}{\rho_n} \nabla\varphi + \frac{\rho_s}{\rho_n} \nabla\mu_\Sigma + P_\Sigma \mathbf{f}; \end{aligned} \quad (2.3)$$

$$2\omega_0 P_\Gamma [\mathbf{k} \times \nabla\Phi + \mathbf{k} \times \mathbf{u} + \mathbf{a} \times \operatorname{rot} \mathbf{u}] = -\frac{1}{\rho_n} \nabla\kappa + \frac{\rho_s}{\rho_n} \nabla\mu_\Gamma + P_\Gamma \mathbf{f}; \quad (2.4)$$

$$\frac{\partial \mathbf{v}_s}{\partial t} = P_0 \mathbf{f}, \quad 0 = -\nabla\mu_\Gamma + P_\Gamma \mathbf{f}; \quad (2.5)$$

$$\frac{\partial \nabla\Phi_s}{\partial t} = -\nabla\mu_\Sigma + P_\Sigma \mathbf{f}, \quad (2.6)$$

где $\mathbf{a} = (\mathbf{k} \times \mathbf{r})/2$; P_0, P_Σ, P_Γ — ортопроекторы соответственно на $J_0(\Omega)$, $J_\Sigma(\Omega)$ и $G_\Gamma(\Omega)$.

Функции \mathbf{v}_s и $\nabla\mu_\Gamma$ находятся сразу из (2.5), тогда уравнение (2.4) может служить для определения величины $\nabla\kappa$, а уравнение (2.6) — для нахождения $\nabla\mu_\Sigma$ по известным функциям $\nabla\Phi$, \mathbf{u} и $\nabla\Phi_s$. Так как $\nabla\Phi$ и $\nabla\Phi_s \in J_\Sigma(\Omega)$ и согласно граничным условиям (1.4) $\frac{\partial\Phi}{\partial n_1} = \frac{\partial\Phi_s}{\partial n_1}$ (на Γ), то $\nabla\Phi = \nabla\Phi_s$ (в Ω).

Поэтому в дальнейшем будем рассматривать лишь уравнения (2.2) и (2.3), несколько переписав их:

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + 2\omega_0 P_0 [\mathbf{k} \times \nabla\Phi + \mathbf{k} \times \mathbf{u} + \mathbf{a} \times \operatorname{rot} \mathbf{u}] = P_0 \mathbf{f}, \quad \left. \right\} \quad (B\Omega) \quad (2.7)$$

$$\frac{\partial\Phi}{\partial t} + 2\omega_0 (\psi + \Psi + \Psi_1) = -\frac{1}{\rho_n + \rho_s} \varphi + F. \quad (2.8)$$

Здесь $\nabla\varphi = \frac{\rho_n}{\rho_n + \rho_s} P_\Sigma(\mathbf{k} \times \mathbf{u})$, $\nabla\Psi = \frac{\rho_n}{\rho_n + \rho_s} P_\Sigma(\mathbf{k} \times \nabla\Phi)$, $\nabla\Psi_1 = \frac{\rho_n}{\rho_n + \rho_s} P_\Sigma(\mathbf{a} \times \operatorname{rot} \mathbf{u})$, $\nabla F = P_\Sigma \mathbf{f}$. Границные условия на Γ (см. (1.4)) принимают вид

$$\varphi|_\Gamma = (\rho_n + \rho_s) g_\tau^* \text{ и } \frac{\partial \zeta}{\partial t} = \frac{\partial \Phi}{\partial n} \text{ (на } \Gamma\text{).} \quad (2.9)$$

Рассматривая уравнение (2.8) при $\tau \in \Gamma$ и учитывая значение $\varphi|_\Gamma$, получим следующую систему уравнений для определения функций \mathbf{u} , $\Phi|_\Gamma$ и ζ :

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + 2\omega_0 P_0 [\mathbf{k} \times V\Phi|_\Gamma + \mathbf{k} \times \mathbf{u} + \mathbf{a} \times \operatorname{rot} \mathbf{u}] = P_0 \mathbf{f} \text{ (в } \Omega\text{);} \quad (2.10)$$

$$\frac{\partial \Phi|_\Gamma}{\partial t} + 2\omega_0 (\psi + \Psi_1 + \Psi) = -g\zeta + F \text{ (на } \Gamma\text{);} \quad (2.11)$$

$$\frac{\partial \zeta}{\partial t} = C^{-1}\Phi|_\Gamma \text{ (на } \Gamma\text{).} \quad (2.12)$$

Здесь оператор V определен соотношением $V\Phi|_\Gamma = \nabla\Phi$, $\nabla\Phi \in J_\Sigma(\Omega)$, а оператор C^{-1} : $\frac{\partial \Phi}{\partial n_1}|_\Gamma = C^{-1}\Phi|_\Gamma$.

3. Вспомогательные предложения. Для того чтобы $\nabla\Phi \in J_\Sigma(\Omega)$, необходимо и достаточно, чтобы $\Phi|_\Gamma \in W_2^{1/2}(\Gamma) \cap H \equiv H_+$. Это следует из теоремы вложения Гальярдо [4]. Тогда оператор V действует из пространства H_+ в $J_\Sigma(\Omega)$. По функции $\Phi|_\Gamma \in W_2^{1/2}(\Gamma)$ однозначно восстанавливается функция $\Phi \in W_2^1(\Omega)$: $\nabla\Phi \in J_\Sigma(\Omega)$, при этом $\frac{\partial \Phi}{\partial n_1}|_\Gamma \in H_- = (H_+)'$ — пространству функций с негативной нормой [5]. Таким образом, оператор C^{-1} действует из пространства H_+ в пространство H_- .

Лемма 1. Оператор C^{-1} является неограниченным положительно определенным самосопряженным оператором в пространстве $H_+(\Gamma)$.

Действительно, пусть ψ и $\varphi \in H_+$, тогда $(C^{-1}\varphi, \psi)_0 = \left(\frac{\partial \varphi}{\partial n_1}, \psi \right)_0 = (\nabla\varphi, \nabla\psi)_\Omega = \left(\varphi, \frac{\partial \psi}{\partial n_1} \right)_0 = (\varphi, C^{-1}\psi)_0$. При $\varphi = \psi$ имеем $(C^{-1}\varphi, \varphi)_0 = (\nabla\varphi, \nabla\varphi)_\Omega$. По теореме вложения С. Л. Соболева $\|\nabla\varphi\|^2 = (\nabla\varphi, \nabla\varphi)_\Omega \geq c_1 \|\varphi\|_0^2$, где $c_1 > 0$, а $\varphi \in H_+$. Тогда $(C^{-1}\varphi, \varphi) \geq c_1 \|\varphi\|_0^2$, что и требовалось доказать.

Из леммы следует, что существует ограниченный оператор C , который является обратным к оператору C^{-1} .

Рассмотрим в пространстве $J_0(\Omega)$ оператор S : $S\mathbf{u} = -iP_0(\mathbf{k} \times \mathbf{u})$, $\mathbf{u} \in J_0(\Omega)$.

Лемма 2. Оператор $S: J_0(\Omega) \rightarrow J_0(\Omega)$ — самосопряжен и ограничен. Действительно: Пусть \mathbf{v} и $\mathbf{u} \in J_0(\Omega)$, тогда

$$\begin{aligned} (S\mathbf{u}, \mathbf{v})_\Omega &= (-iP_0(\mathbf{k} \times \mathbf{u}), \mathbf{v})_\Omega = (-i(\mathbf{k} \times \mathbf{u}), \mathbf{v})_\Omega = \\ &= (\mathbf{u}, -i(\mathbf{k} \times \mathbf{v}))_\Omega = (\mathbf{u}, S\mathbf{v})_\Omega. \end{aligned}$$

При $\mathbf{u} = \mathbf{v}$ имеем $|(S\mathbf{u}, \mathbf{u})| \leq \|\mathbf{k} \times \mathbf{u}\| \cdot \|\mathbf{u}\| \leq \|\mathbf{u}\|_0^2$, т. е. $\|S\| \leq 1$.

В пространстве $H_+(\Gamma)$ введем оператор $S_1: iS_1\Phi = \Psi|_\Gamma$, где $\nabla\Psi = P_\Sigma(\mathbf{k} \times V\Phi)$. Так как $\nabla\Psi \in J_\Sigma(\Omega)$, то по теореме вложения $\Psi|_\Gamma \in W_2^{1/2}(\Gamma) \cap H \equiv H_+$, т. е. оператор S_1 действует из H_+ в H_+ .

Лемма 3. Оператор $S_1: H_+(\Gamma) \rightarrow H_+(\Gamma)$ — самосопряжен и ограничен.

Доказательство: Пусть Φ и $\Phi_1 \in H_+(\Gamma)$, тогда $(\Phi, S_1\Phi_1)_+ = (\nabla\tilde{\Phi}, -i\nabla\Psi_1)_\Omega = (\nabla\tilde{\Phi}, -iP_\Sigma(\mathbf{k} \times V\Phi_1))_\Omega = (-iP_\Sigma(\mathbf{k} \times \nabla\tilde{\Phi}), V\Phi_1)_\Omega = (S_1\Phi, \Phi_1)_+$.

Здесь $\Delta\tilde{\Phi} = 0$, $\tilde{\Phi}|_\Gamma = \Phi$, $\frac{\partial\tilde{\Phi}}{\partial n} = 0$ (на Σ). При $\Phi = \Phi_1$ имеем

$$(\Phi, S_1\Phi)_+ = (\nabla\tilde{\Phi}, -iP_\Sigma(\mathbf{k} \times \nabla\tilde{\Phi}))_\Omega \ll \|\nabla\tilde{\Phi}\|_\Omega^2 = \|\Phi\|_+^2, \text{ т. е. } \|S_1\| \ll 1.$$

4. Переход к операторному уравнению. Введем в уравнениях (2.10)–(2.12) новые искомые функции:

$$\eta = C^{1/2} \left(\frac{\partial\Phi}{\partial n_1} \right)_\Gamma = C^{-1/2} \Phi|_\Gamma, \quad \theta = C^{1/2} \zeta \quad (4.1)$$

и подействуем оператором $C^{-1/2}$ на уравнения (2.11) и (2.12). В результате вместо системы уравнений (2.10)–(2.12) мы придем к системе уравнений для функций $\mathbf{u}(t) \in J_0(\Omega)$, $\eta(t) \in H_0$ и $\theta(t) \in H_0$.

Будем считать, что вектор функция $\mathbf{v} = \mathbf{v}(t)$ с компонентами $= \mathbf{u}(t) \in J_0(\Omega)$, $\eta(t) \in H_0(\Gamma)$ и $\theta(t) \in H_0(\Gamma)$ принадлежит пространству $= J_0(\Omega) \oplus H_0(\Gamma) \oplus H_0(\Gamma)$. Тогда исследуемую систему уравнений можно переписать в виде одногодоператорного уравнения в пространстве H для искомого вектор-столбца $\mathbf{v}(t)$. Соответствующим образом преобразуются и начальные условия:

$$\frac{\partial\mathbf{v}}{\partial t} + i2\omega_0 A\mathbf{v} + B\mathbf{v} = F, \quad \mathbf{v}(0) = \mathbf{v}^0, \quad (4.2)$$

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & gC^{-1} \\ 0 & -I & 0 \end{pmatrix}, \quad F = \begin{pmatrix} P_0 f \\ C^{-1/2} F \\ 0 \end{pmatrix},$$

$$A = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & 0 \\ A_{21} & A_{22} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v} = \begin{pmatrix} \mathbf{u} \\ \eta \\ \theta \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}^0 = \begin{pmatrix} \mathbf{u}^0 \\ \eta^0 \\ \theta^0 \end{pmatrix},$$

$$A_{11}\mathbf{u} = -iP_0[\mathbf{k} \times \mathbf{u} + \boldsymbol{\alpha} \times \operatorname{rot} \mathbf{u}], \quad A_{12}\eta = -iP_0[\mathbf{k} \times VC^{1/2}\eta],$$

$$A_{21}\mathbf{u} = S_0\mathbf{u} = -iC^{-1/2}(\psi + \Psi_1), \quad A_{22}\eta = S_1\eta = -iC^{-1/2}\Psi;$$

$$\nabla\psi = P_\Sigma(\mathbf{k} \times \mathbf{u}), \quad \nabla\Psi_1 = P_\Sigma(\boldsymbol{\alpha} \times \operatorname{rot} \mathbf{u}), \quad \nabla\Psi = P_\Sigma(\mathbf{k} \times VC^{1/2}\eta).$$

Таким образом, доказана следующая теорема.

Теорема 1. Задача (2.10)–(2.12) разносильна задаче Коши (4.2) в пространстве H .

5. Исследование задачи Коши (4.2). Докажем предварительно следующую лемму.

Лемма 3. Однородное операторное уравнение (4.2) в пространстве H есть абстрактное параболическое уравнение.

Доказательство леммы разбивается на две части. Рассмотрим сначала уравнение

$$\frac{\partial\mathbf{v}}{\partial t} + B_1\mathbf{v} = 0, \quad \mathbf{v}(0) = \mathbf{v}^0 \quad (5.1)$$

$$B_1 = \begin{pmatrix} T_1 & 0 & 0 \\ 0 & -T_1 & gC^{-1} \\ 0 & -I & 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v} = \begin{pmatrix} \mathbf{u}^0 \\ \varphi \\ \varphi_1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}^0 = \begin{pmatrix} \mathbf{u}^0 \\ \varphi^0 \\ \varphi_1^0 \end{pmatrix}, \quad T_2 = I + gC^{-1},$$

где T_1 — неограниченный самосопряженный оператор. Пусть $\mathbf{v}^0 \in \mathcal{D}(B_1)$. Тогда легко доказать, что уравнение (5.1) является параболическим, а задача Коши для него равномерно корректна на каждом конечном интервале $[0, T]$. Задача (5.1) распадается на две независимые задачи для компоненты \mathbf{u} искомого вектор-столбца и скалярных функций φ и φ_1 :

$$\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + T_1 \mathbf{u} = 0, \quad \mathbf{u}(0) = \mathbf{u}^0; \quad (5.2)$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial t} + T_2 \varphi + gC^{-1} \varphi_1 = 0, \quad \frac{\partial \varphi_1}{\partial t} - \varphi = 0, \quad \varphi(0) = \varphi^0, \quad \varphi_1(0) = \varphi_1^0. \quad (5.3)$$

Решение задачи (5.2) легко находится через полугруппу $W(t)$, порожденную самосопряженным положительно определенным оператором T_1 . $W(t)$ можно построить с помощью спектрального разложения, как функцию $W(t) = e^{-T_1 t}$ от оператора T_1 . Тогда $\mathbf{u} = W(t) \mathbf{u}^0$.

Решение задачи (5.3) можно получить, используя полугруппу $U(t)$, построенную с помощью спектрального разложения через оператор C^{-1} : $U(t) = e^{-gC^{-1}t}$.

Тогда

$$\varphi = e^{-t} \varphi^0 - \int_0^t e^{t-\tau} gC^{-1} U(\tau) (\varphi^0 + \varphi_1^0) d\tau, \quad \varphi_1 = U(t) (\varphi^0 + \varphi_1^0) - \varphi.$$

Рассмотрим теперь оператор $B_2 = i2\omega_0 A + B$ из (4.2) и сравним его с оператором B_1 . Во-первых, область определения оператора B_2 не уже области определения оператора B_1 , во-вторых, существует ограниченный обратный оператор B_1^{-1} , который равен:

$$B_1^{-1} = \begin{pmatrix} T_1^{-1} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -I \\ 0 & g^{-1}C & g^{-1}CT_2 \end{pmatrix},$$

а оператор B_2 допускает замыкание, тогда согласно лемме 7.1 из [6] имеем, что оператор B_2 подчинен оператору B_1 . Согласно теореме 7.2 из [6] и замечания к ней получаем, что однородное уравнение (4.2) является абстрактным параболическим. Задача Коши для него равномерно корректна. Соответствующая полугруппа $V(t)$ аналитична в секторе, содержащем положительную полуось. Таким образом, лемма доказана.

Рассмотрим теперь неоднородное уравнение в (4.2). Через полугруппу $V(t)$, отвечающую оператору B_2 , решение этого уравнения будем искать в виде [6, 7]:

$$\mathbf{v}(t) = V(t) \mathbf{v}^0 + \int_0^t V(t-\tau) \mathbf{F}(\tau) d\tau. \quad (5.4)$$

Теорема 2. Если в (1.3)–(1.4) выполнены условия:

$$\mathbf{f}(t) \in L_2(\Omega), \quad \forall t \in [0, T], \quad \mathbf{u}_s^0 \in L_2(\Omega), \quad \mathbf{u}_n^0 \in L_2(\Omega), \quad \zeta^0 \in H_-(\Gamma), \quad (5.5)$$

то задача (1.3)–(1.4) корректно разрешима и имеет обобщенное
решение (5.4) на интервале $[0, T]$, $\forall T > 0$.

Доказательство. Согласно теореме 1 задача Коши (4.2) эквивалентна исходной задаче (1.3)–(1.4), а ее обобщенное решение дается формулой (5.4). При $\mathbf{v}^0 \in \mathcal{H}$ и $F(t) \in \mathcal{H}$ это решение $\mathbf{v}(t)$ будет непрерывной функцией от t [6, 7]. Остается проверить, что условия (5.5) на данные исходной задачи обеспечивают требования на \mathbf{v}^0 и $F(t)$. Если $f(t) \in L_2(\Omega)$, то $P_0 f \in J_0(\Omega)$, а $P_\Sigma f \in \nabla F \in J_\Sigma(\Omega)$, но тогда $F \in W_2^1(\Omega)$, а $F|_r \in H_+$ и поэтому $C^{1/2}F \in H_0$, т. е. $F(t) \in \mathcal{H} = J_0(\Omega) \oplus \bigoplus H_0 \oplus H_0$. При $\mathbf{u}^0 \in L_2(\Omega)$ имеем $P_0 \mathbf{u}_n^0 = \mathbf{u}^0 \in J_0(\Omega)$, а при $\zeta^0 \in H_-$ получаем $C^{1/2}\zeta^0 \in H_0$ и $\frac{\partial \Phi}{\partial n_1} \in H_-$, но $C^{1/2} \frac{\partial \Phi}{\partial n_1} \in H_0$, т. е. $\mathbf{v}^0 \in \mathcal{H}$. Таким образом, гипотеза доказана.

Список литературы: 1. Патерман С. Гидродинамика сверхтекущей жидкости. М., 1978. 520 с. 2. Халитников И. М. Теория сверхтекучести. М., 1971. 120 с. 3. Коначевский Н. Д. Малые движения и собственные колебания идеальной вращающейся жидкости // Препринт. ФТИИТ АН УССР. X, 1978. С. 38–77. 4. Коначевский Н. Д. О малых колебаниях идеальной жидкости в сосуде в условиях, близких к невесомости // Введение в динамику тела с жидкостью в условиях невесомости. 1980. Вып. 6. С. 98–134. 5. Березанский Ю. М. Разложение по собственным функциям самосопряженных операторов. К., 1965. 800 с. 6. Крейн С. Г. Линейные дифференциальные уравнения в банаховом пространстве. М., 1967. 464 с. 7. Коначевский Н. Д., Крейн С. Г., Нго Зуй Кан. Операторные методы в линейной гидродинамике. М., 1989. 416 с.

Поступила в редакцию 18.12.90